

|  |   |                          |
|--|---|--------------------------|
| Chambre de Commerce<br>et d'Industrie de Paris<br><br>E.S.I.E.E. | Unité : ST4-SIG<br>Examen d'estimation et modélisation spectrale<br>Date : décembre 2003<br>Durée : deux heures | Majeure<br><br>I4<br>TTS |
|--|---|--------------------------|

SUJET À TRAITER – AVEC DOCUMENTS. *Tous documents autorisés*

Remis par M. J.-F. BERCHER

## ÉNONCÉ

### Questions (habituelles) de cours et compréhension [4 points]

*Le correcteur appréciera non seulement la justesse de vos réponses, mais également leur concision.*

1. Énoncez la règle de Bayes.
2. Quelles sont les différences entre estimateur MAP et Maximum de vraisemblance ?
3. Peut-on définir un estimateur non-biaisé de variance arbitrairement faible ?
4. Quelles sont les difficultés posées par l'analyse spectrale d'un processus aléatoire à partir de données limitées dans le temps ?
5. Quel est le lien entre fonction de corrélation et densité spectrale de puissance ?
6. Pourquoi le périodogramme n'est-il pas un estimateur satisfaisant de la densité spectrale de puissance ?
7. Dans la méthode du périodogramme moyenné, comment évoluent la variance et la capacité de résolution lorsque l'on augmente le nombre de segments, lors de l'analyse de données de longueur  $N$  ?
8. Soient deux raies séparées de  $\Delta f = 0.02$ , en fréquence réduite. À partir de combien de points  $N$  de données est-il possible de séparer ces deux raies ?

### Exercice 1 – Programmation [5 points]

Proposez un programme (une fonction/procédure), dans le langage de votre choix (mais Matlab de préférence), qui permette de calculer un *périodogramme moyenné* (sans recouvrement), à partir d'un tableau de données  $x$  de longueur  $N$  et du nombre de segments  $K$ . Vous supposerez que l'utilisateur est suffisamment éveillé pour fournir  $K$  tel que  $M = N/K$  soit un entier.

Vous explicitez le principe de la méthode et les différentes opérations mises en œuvre et vous fournirez ensuite le programme.

### Exercice 2 – Suite binaire non équilibrée [5 points]

On observe une suite binaire  $s$ , bruitée suivant

$$y = s + b,$$

où  $b$  est le bruit blanc gaussien centré de variance  $\sigma^2$  habituel. La suite binaire n'est pas équilibrée : on a  $P(s = 0) = 0.3$  et  $P(s = 1) = 0.7$ , ce qui correspond à une densité

$$p_S(s) = 0.3\delta(s) + 0.7\delta(s - 1).$$

On mesure  $y_1 = 0.45$ , puis  $y_2 = 0.5$ . Que valent les estimées  $\hat{s}_1$  et  $\hat{s}_2$  correspondantes, au sens du maximum de vraisemblance et du maximum a posteriori ?

### Exercice 3 – Démodulation d’amplitude... [6 points]

Pour une observation continue telle que

$$y(t) = u(t) + b(t), \text{ sur } [0, T]$$

où  $b(t)$  est un bruit gaussien centré de variance  $\sigma^2$  et de densité spectrale de puissance constante  $N_0$ , sur la bande  $[-F_E/2, F_E/2]$  et nulle hors de cette bande, on peut montrer que (ce sera éventuellement l’objet d’un exercice une de ces prochaines années, ou pour un rattrapage) :

$$p(y(t)|u(t)) \propto \exp\left(-\frac{1}{2N_0} \int_0^T (y(t) - u(t))^2 dt\right).$$

—————o o O o o—————

On mesure

$$y(t) = A \cos(2\pi f_0 t) + b(t)$$

où  $b(t)$  est le bruit blanc gaussien centré de densité spectrale  $N_0$  habituel. Le problème est de déterminer l’amplitude  $A$ .

1. Établissez l’expression de la loi a posteriori  $p(A|y(t), f_0)$ .
2. En notant que  $\frac{1}{T} \int_0^T \cos(2\pi f_0 t)^2 dt \simeq \frac{1}{2}$ , et en prenant comme loi a priori pour  $A$  une loi uniforme sur  $[-A_{min}, A_{max}]$ , montrez que

$$\hat{A}_{\text{MMSE}} \simeq \hat{A}_{\text{MAP}} = \frac{2}{T} \int_0^T y(t) \cos(2\pi f_0 t) dt$$

Vous pourrez supposer, pour l’estimateur MMSE, que l’intervalle  $[-A_{min}, A_{max}]$  est « suffisamment grand ».

3. Montrez que l’estimateur est non biaisé.